

Mathematische Hilfsmittel

| Koordinatensystem | kartesisch | Kugelkoordinaten | Zylinderkoordinaten |
|---------------------|--------------|---|--------------------------|
| Koordinaten | (x, y, z) | (r, ϑ, φ) | (r', φ, z) |
| Volumenelement dV | $dxdydz$ | $r^2 \sin \vartheta dr d\vartheta d\varphi$ | $r' dr' dz d\varphi$ |

Additionstheoreme:

$$\sin(A \pm B) = \sin A \cos B \pm \cos A \sin B$$

$$\cos(A \pm B) = \cos A \cos B \mp \sin A \sin B$$

$$\cos A \cos B = \frac{1}{2}[\cos(A + B) + \cos(A - B)]$$

$$\sin A \cos B = \frac{1}{2}[\sin(A + B) + \sin(A - B)]$$

$$\sin A \sin B = \frac{1}{2}[\cos(A - B) - \cos(A + B)]$$

$$1 = \cos^2 A + \sin^2 A$$

$$\sin 2A = 2 \sin A \cos A$$

$$\cos 2A = \cos^2 A - \sin^2 A$$

$$\sin A + \sin B = 2 \sin \frac{A+B}{2} \cos \frac{A-B}{2}$$

$$\sin A - \sin B = 2 \cos \frac{A+B}{2} \sin \frac{A-B}{2}$$

$$\cos A + \cos B = 2 \cos \frac{A+B}{2} \cos \frac{A-B}{2}$$

$$\cos A - \cos B = -2 \sin \frac{A+B}{2} \sin \frac{A-B}{2}$$

Physikalische Konstanten

| | | | |
|------------------------------|--------------|----------------|-------------------------------|
| Fallbeschleunigung | g | $= 9,81$ | $m \ s^{-2}$ |
| Vakuumlichtgeschwindigkeit | c | $= 2,99792458$ | $\cdot 10^8 \ m \ s^{-1}$ |
| elektrische Feldkonstante | ϵ_0 | $= 8,854188$ | $\cdot 10^{-12} \ F \ m^{-1}$ |
| Planck'sches Wirkungsquantum | h | $= 6,626076$ | $\cdot 10^{-34} \ J \ s$ |
| Elementarladung | e | $= 1,602177$ | $\cdot 10^{-19} \ C$ |

Mechanik

Kinematik

| | | |
|-------------------|--|--|
| lineare Bewegung: | $x(t) = \frac{a}{2}t^2 + v_0t + x_0$ | t : Zeit |
| | $v(t) = at + v_0$ | x : Ort |
| | $a(t) = a$ | x_0 : Ort zum Zeitpunkt $t=0$ |
| | | v : Geschwindigkeit |
| | | v_0 : Geschwindigkeit zum Zeitpunkt $t=0$ |
| | | a : Beschleunigung |
| Kreisbewegung: | $\varphi(t) = \frac{\alpha}{2}t^2 + \omega_0t + \varphi_0$ | φ : Winkel |
| | $\omega(t) = \alpha t + \omega_0$ | φ_0 : Winkel zum Zeitpunkt $t=0$ |
| | $\alpha(t) = \alpha$ | ω : Winkelgeschwindigkeit |
| | $v = \omega r$ | ω_0 : Winkelgeschwindigkeit zum Zeitpunkt $t=0$ |
| | $a = \omega^2 r$ | α : Winkelbeschleunigung |
| | | r : Radius |

Dynamik

- (i) Trägheitsprinzip + Kräfteaddition
- (ii) Aktionsprinzip, $F = m \cdot a$
- (iii) Reaktionsprinzip

| | |
|---------------------------|---|
| Kraft \vec{F} | Drehmoment $\vec{M} = \vec{r} \times \vec{F}$ |
| Masse m | Trägheitsmoment $\theta = mr^2$ (Massenpunkt) |
| Impuls \vec{p} | Drehimpuls $\vec{L} = \vec{r} \times \vec{p}$ |
| $\vec{F} = \frac{dp}{dt}$ | $\vec{M} = \frac{d\vec{L}}{dt}$ |
| $\vec{p} = m\vec{v}$ | $\vec{L} = \theta\vec{\omega}$ |
| $E = \frac{mv^2}{2}$ | $E = \frac{\theta\omega^2}{2}$ |

Federkraft $\vec{F} = -D\vec{x}$ D : Federkonstante
 x : Auslenkung

Arbeit, Energie, Leistung

| | |
|---|---|
| $W = \int \vec{F} d\vec{s}$ | Arbeit |
| $W = mgh$ | Hubarbeit bzw. potentielle Energie |
| $W = \frac{1}{2}Dx^2$ | Spannarbeit bzw. potentielle Energie |
| $W = \frac{1}{2}mv^2$ | Beschleunigungsarbeit bzw. kinetische Energie der linearen Bewegung |
| $W = \frac{1}{2}\theta\omega^2$ | Beschleunigungsarbeit bzw. kinetische Energie der Kreisbewegung |
| $P = \frac{dW}{dt} = \vec{F} \cdot \vec{v}$ | Leistung |

Fluide

| | | |
|-------------------------|--|--|
| Dichte: | $\rho = \frac{m}{V}$ | m : Masse |
| | | V : Volumen |
| hydrostatischer Druck: | $p = \rho gh + p_0$ | h : Höhe |
| Auftriebskraft: | $F_A = \rho_{\text{Fluid}} \cdot V_{\text{verdrängt}} \cdot g$ | |
| Steighöhe in Kapillare: | $h = \frac{2\sigma}{\rho gr}$ | σ : Oberflächenspannung r : Kapillarradius |

Schwingungen und Wellen

Grundlegende Beziehungen

| | |
|---|------------------------|
| λ | Wellenlänge |
| T | Periodendauer |
| $f = \frac{1}{T}$ | Frequenz |
| $\omega = \frac{2\pi}{T}$ | Kreisfrequenz |
| $k = \frac{2\pi}{\lambda}$ | Wellenzahl |
| $v_{ph} = \frac{\omega}{k} = \frac{\lambda}{T}$ | Phasengeschwindigkeit |
| $v_{gr} = \frac{d\omega}{dk}$ | Gruppengeschwindigkeit |

Harmonischer Oszillator

| | einfacher H.O. | H.O. mit Dämpfung | H.O. mit Anregung & Dämpfung |
|--------------|---|---|---|
| Bewegungsgl. | $\ddot{x} + \omega_0^2 x = 0$ $\omega_0 = \sqrt{\frac{D}{m}}$: Eigenfrequenz | $\ddot{x} + \frac{\gamma}{m} \dot{x} + \omega_0^2 x = 0$ γ : Dämpfungskonstante | $\ddot{x} + \frac{\gamma}{m} \dot{x} + \omega_0^2 x = \frac{F}{m} \cos(\omega_e t)$ ω_e : Erregerfrequenz |
| Lösung | $x(t) = x_0 \cdot \cos(\omega_0 t + \varphi)$ $= \text{Re}\{x_0 \cdot e^{i(\omega_0 t + \varphi)}\}$ | $x(t) = x_0 \cdot e^{-\delta t} \cdot \cos(\omega t + \varphi)$ $= \text{Re}\{x_0 \cdot e^{-\delta t} \cdot e^{i(\omega t + \varphi)}\}$ | $x(t) = x_0 \cdot \cos(\omega_e t + \varphi)$ $= \text{Re}\{x_0 \cdot e^{i(\omega_e t + \varphi)}\}$ |

$\delta = \gamma/2m, \omega = \sqrt{\omega_0^2 - \delta^2}$

$x_0 = \frac{F}{m} \frac{1}{\sqrt{(\omega_e^2 - \omega_0^2)^2 + 4\delta^2 \omega_e^2}}$

Schwebung

$$x(t) = x_0 \cdot \cos\left(\frac{\Delta\omega}{2}t\right) \cdot \cos(\omega t) \quad \text{mit} \quad \Delta\omega = \omega_1 - \omega_2 \quad \text{und} \quad \omega = \frac{\omega_1 + \omega_2}{2}$$

Wellen

$$\text{Wellengleichung: } \frac{\partial^2}{\partial t^2} \Psi(x, t) = v_{ph}^2 \frac{\partial^2}{\partial x^2} \Psi(x, t)$$

$$\text{Lösung: } \Psi(x, t) = \Psi_0 \cdot \cos(\omega t - kx)$$

$$\text{Intensität: } I = \frac{1}{A} \frac{dE}{dt} = \frac{P}{A} \propto \Psi_0^2 \quad \text{mit A: Fläche}$$

Stehende Welle

$$\Psi(x, t) = \Psi_0 \cdot \cos(kx) \cdot \cos(\omega t)$$

Optik

Interferenz

| | | | |
|--------------------------|---|--------------------------------------|----------------------|
| | Laufwegunterschied | Phasenunterschied | |
| konstruktive Interferenz | $\Delta x = m \cdot \lambda$ | $\Delta\varphi = m \cdot 2\pi$ | $m = 0, 1, 2, \dots$ |
| destruktive Interferenz | $\Delta x = (2m + 1) \cdot \frac{\lambda}{2}$ | $\Delta\varphi = (2m + 1) \cdot \pi$ | $m = 0, 1, 2, \dots$ |

Interferenz am Spalt

Einzelpunkt: Minima $\Leftrightarrow d \cdot \sin \alpha = m \cdot \lambda$ $I^{\text{ES}} = I_0 \cdot \left(\frac{\sin \xi}{\xi} \right)^2$ $m = 1, 2, 3, \dots$
 $d = \text{Spaltbreite}$
 $\xi = \frac{\pi d}{\lambda} \cdot \sin \alpha$

Doppelspalt: Maxima $\Leftrightarrow D \cdot \sin \alpha = m \cdot \lambda$ $I^{\text{DS}} = I_0 \cdot \left(\frac{\sin \xi}{\xi} \right)^2 \cdot \cos^2 \left(\frac{\Phi}{2} \right)$ $m = 0, 1, 2, \dots$
 $D = \text{Spaltabstand}$
 $\xi = \frac{\pi d}{\lambda} \cdot \sin \alpha$
 $\Phi = \frac{2\pi D}{\lambda} \cdot \sin \alpha$

Gitter: Maxima $\Leftrightarrow D \cdot \sin \alpha = m \cdot \lambda$ $I^{\text{Gitter}} = I_0 \cdot \left[\frac{\sin \left(\frac{n \cdot \Phi}{2} \right)}{n \cdot \sin \left(\frac{\Phi}{2} \right)} \right]^2$ $m = 0, 1, 2, \dots$
 $D = \text{Spaltabstand}$
 $n = 0, 1, 2, \dots = \text{Spaltanzahl}$
 $\Phi = \frac{2\pi D}{\lambda} \cdot \sin \alpha$

Brechung und Reflexion

Snellius'sches Brechungsgesetz: $n_1 \sin \alpha_1 = n_2 \sin \alpha_2$, $n_i = \text{Brechungsindices}$

Reflexionsgesetz: $\alpha_1 = \alpha_2$

Polarisation

Gesetz von Malus: $I = I_0 \cdot \cos^2 \varphi$, $\varphi = \text{Winkel zw. Durchlassrichtung des Polarisators und E-Feld-Vektors der Lichtwelle}$

| | | |
|--|--|--|
| linear polarisiert | zirkular polarisiert | elliptisch polarisiert |
| $\Psi(z, t) = \begin{pmatrix} a \cdot \cos(\omega t - kz) \\ b \cdot \cos(\omega t - kz) \\ 0 \end{pmatrix}$ | $\Psi(z, t) = \begin{pmatrix} a \cdot \sin(\omega t - kz) \\ a \cdot \cos(\omega t - kz) \\ 0 \end{pmatrix}$ | $\Psi(z, t) = \begin{pmatrix} a \cdot \sin(\omega t - kz) \\ b \cdot \cos(\omega t - kz) \\ 0 \end{pmatrix}$ |

Geometrische Optik

| | | |
|----------------------|---|---|
| Abbildungsgleichung: | $\frac{1}{f} = \frac{1}{g} + \frac{1}{b}$ | $f = \text{Brennweite } (> 0 \text{ für konvexe, } < 0 \text{ für konkave Linsen})$ |
| | | $g = \text{Gegenstandsweite } (> 0 \text{ vor, } < 0 \text{ hinter der Linse})$ |
| | | $b = \text{Bildweite } (> 0 \text{ hinter, } < 0 \text{ vor der Linse})$ |
| Vergrößerung: | $M = \frac{B}{G} = \frac{b}{g}$ | $B = \text{Bildgröße}$ |
| | | $G = \text{Gegenstandsgröße}$ |

Elektrodynamik

Elektrostatik

Coulombgesetz: $F = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Q_1 \cdot Q_2}{r^2},$

| | |
|--------------|-----------------------------|
| F | = elektrostatische Kraft |
| ϵ_0 | = elektrische Feldkonstante |
| Q | = elektrische Ladung |
| r | = Abstand der Ladungen |

elektrische Feldstärke: $\vec{E} = \frac{\vec{F}}{Q}$

Kondensator

elektrisches Feld: $E = \frac{U}{d},$

| | |
|-----|----------------------------------|
| U | = elektrische Spannung |
| d | = Abstand der Kondensatorplatten |

Kapazität: $C = \epsilon_0 \epsilon_r \frac{A}{d},$

| | |
|--------------|---------------------------------|
| ϵ_r | = Dielektrizitätszahl |
| A | = Fläche der Kondensatorplatten |

$$C = \frac{Q}{U}$$

Stromkreis

Ohmsches Gesetz: $R = \frac{U}{I},$

| | |
|-----|---------------------------|
| R | = elektrischer Widerstand |
| U | = elektrische Spannung |
| I | = elektrische Stromstärke |

Widerstand Reihenschaltung: $R = R_1 + R_2, \quad R_i =$ Einzelwiderstände

Widerstand Parallelschaltung: $\frac{1}{R} = \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2},$